

Chapitre 13. Équations différentielles linéaires (1^{ère} partie)

1 Équations scalaires d'ordre 1

$\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} et I intervalle tel que $\overset{\circ}{I} \neq \emptyset$

1.1 Généralités

Définition 1.1. Une équation différentielle linéaire scalaire d'ordre 1 est une équation du type

$$(E) \quad a(x)y' + b(x)y = c(x)$$

avec $a, b, c : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues, données et $y : I \rightarrow \mathbb{K}$ dérivable, inconnue.

On dit que (E) est régulière si a ne s'annule pas : (E) peut être mis sous la forme

$$(E) \quad y' + \varphi(x)y = \psi(x)$$

1.2 Solutions des équation régulières

Théorème 1.2. Soit $\varphi, \psi : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues et

$$(E) \quad y' + \varphi y = \psi$$

$$(E_0) \quad y' + \varphi y = 0$$

Soit $x_0 \in I$

Les solutions de $(E_0) \quad y' + \varphi y = 0$ sont les fonctions

$$x \mapsto C \exp\left(-\int_{x_0}^x \varphi(t) dt\right)$$

où C est une constante arbitraire dans \mathbb{K}

Théorème 1.3 (Méthode de variation de la constante).

Soit

$$(E) \quad y' + \varphi y = \psi$$

avec $\varphi, \psi : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues.

Soit Y une solution non nulle de $(E_0) \quad y' + \varphi y = 0$

Les solutions non nulles de (E) sont les fonctions $x \mapsto \lambda(x)Y(x)$ avec $\lambda : I \rightarrow \mathbb{K} \mathcal{C}^1$ vérifiant $\forall x \in I$

$$\lambda'(x)Y(x) = \psi(x)$$

ie.

$$\lambda'Y = \psi$$

Théorème 1.4 (Théorème de Cauchy-Lipschitz).

Soit

$$(E) \quad y' + \varphi y = \psi$$

avec $\varphi, \psi \in \mathcal{C}(I, \mathbb{K})$

L'espace des solutions de (E) est une droite affine de $\mathcal{C}^1(I, \mathbb{K})$

De plus, si on se donne $x_0 \in I, y_0 \in \mathbb{K}$ alors il existe une unique solution y de (E) vérifiant $y(x_0) = y_0$ (Condition de Cauchy)

1.3 Exemples d'équations non régulières

Pour les équations non régulières on procède par analyse-synthèse.

Exercice : Résoudre sur \mathbb{R}

$$(E) \quad x^2 y' + y = 1$$

2 Équations scalaires d'ordre 2

Définition 2.1. Une équation différentielle linéaire scalaire d'ordre 2 est une équation du type

$$(E) \quad a(x)y'' + b(x)y' + c(x)y = d(x)$$

avec $a, b, c, d : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues, données et $y : I \rightarrow \mathbb{K}$ dérivable 2 fois, inconnue.

On dit que (E) est régulière si a ne s'annule pas : (E) peut être mis sous la forme

$$(E) \quad y'' + \varphi(x)y' + \psi(x)y = \theta(x)$$

2.1 Cas des équations régulières

Théorème 2.2 (Théorème de Cauchy-Lipschitz). Soit $\varphi, \psi, \theta : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues, $x_0 \in I$ et $y_0, y_1 \in \mathbb{K}$
Soit

$$(E) \quad y'' + \varphi(x)y' + \psi(x)y = \theta(x)$$

avec $x \in I$

Alors il existe une unique solution y de (E) vérifiant $y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1$ (conditions de Cauchy)

Corollaire 2.3 (Théorème de Cauchy-Lipschitz). Soit $\varphi, \psi, \theta : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues.

Soit

$$(E) \quad y'' + \varphi y' + \psi y = \theta$$

$$(E_0) \quad y'' + \varphi y' + \psi y = 0$$

Alors les solutions de (E_0) constituent un *sec* de dimension 2 S_0 de $\mathcal{C}^2(I, \mathbb{R})$

Les solutions de l'équation complète constituent un sous-espace affine de dimension 2 de $\mathcal{C}^2(I, \mathbb{K})$ dont la direction est S_0

2.2 Méthode de variations de la constante

Définition 2.4. Soit

$$(E_0) \quad y'' + \varphi y' + \psi y = 0$$

avec $\varphi, \psi : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues.

Soit y, z deux solutions de (E_0)

1. Si (y, z) est libre, on dit que (y, z) est un couple de solutions indépendantes (c'est alors la base de S_0 ens. des solutions)
2. On définit le wronskien de (y, z) par

$$W_{(y,z)} : \begin{cases} I \rightarrow \mathbb{K} \\ x \mapsto \begin{vmatrix} y(x) & z(x) \\ y'(x) & z'(x) \end{vmatrix} \end{cases}$$

Théorème 2.5. Soit

$$(E_0) \quad y'' + \varphi y + \psi y = 0$$

avec $\varphi, \psi : I \rightarrow \mathbb{K}$ continues.

Soit y, z deux solutions de (E_0)

Si (y, z) sont indépendantes alors $\forall x \in I, W_{(y,z)}(x) \neq 0$

S'il existe $x_0 \in I$ avec $W_{(y,z)}(x_0) \neq 0$ alors (y, z) sont indépendantes (et le wronskien ne s'annule jamais).

En particulier un wronskien est identiquement nul ou il ne s'annule jamais.

Théorème 2.6 (Méthode de variations des constantes). Soit $\varphi, \psi, \theta : I \rightarrow \mathbb{K} \mathcal{C}^0$ et

$$(E) \quad y'' + \varphi y' + \psi y = \theta$$

$$(E_0) \quad y'' + \varphi y + \psi y = 0$$

Soit (y, z) un système fondamental de solutions de (E_0)

Alors les solutions de (E) sont les fonctions

$$\boxed{\lambda y + \mu z}$$

avec $\lambda, \mu : I \rightarrow \mathbb{K} \mathcal{C}^1$ vérifiant

$$\boxed{\begin{pmatrix} y & z \\ y' & z' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda' \\ \mu' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \theta \end{pmatrix}}$$

2.3 Étude qualitative de solutions d'équation d'ordre 2

Lemme 2.7 (Lemme de Gromwall (HP)). Soit $a \in \mathbb{R}, C \in \mathbb{R}_+, u, v : [a, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}_+$ continues

On suppose que $\forall x \geq a$

$$u(x) \leq C + \int_a^x u(t)v(t) dt$$

Alors

$$\boxed{u(x) \leq C \exp \int_a^x v(t) dt}$$

Exercice : Soit y une solution sur \mathbb{R}_+ de

$$(E) \quad y'' + xy = 0$$

Montrer que y est bornée.

2.4 Exemples d'équations non régulières

Pour les équations non régulières on procède par analyse-synthèse.

Exercice : Résoudre sur \mathbb{R}

$$(E) \quad (x+1)y'' + (x-1)y' - 2y = 0$$

3 Exercices classiques

3.1 Caractère isolé des zéros d'un système d'équations d'ordre 2 - Entrelacement

Soit

$$(E) \quad y'' + q(x)y = 0$$

avec $q : I \rightarrow \mathbb{R}$ continue.

1. Que peut-on dire d'une solution y de E telle que $y(x_0) = y'(x_0) = 0$?
Soit y une solution non identiquement nulle.
2. Montrer que les zéros de y sont isolés ie. sur un voisinage de x_0 avec $y(x_0) = 0$ y ne s'annule qu'en x_0
En déduire que sur un segment y ne possède qu'un nombre fini de zéros.
Montrer qu'il y a une quantité au plus dénombrable de zéros.
3. On suppose que y possède deux zéros $\alpha < \beta$ dans I
Soit z solution tel que (y, z) sont indépendantes. Montrer que z s'annule entre α et β

3.2 Exercice type : Le changement de variables

Pour une équation du second ordre on peut tenter un changement de variables pour se ramener à une équation à coefficients constantes.

Exemple :

$$(1 + x^2)y'' + xy' + k^2y = 0$$

avec $k > 0$ (indication : faire un changement de variable $x = \sinh(t)$)